

PDF issue: 2025-05-15

# リアクティブ3Dプリンタの造形特性

鈴木,洋 日出間,るり

(Citation) 神戸大学大学院工学研究科・システム情報学研究科紀要,10:9-12

(Issue Date) 2018

(Resource Type) departmental bulletin paper

(Version) Version of Record

(JaLCDOI) https://doi.org/10.24546/81011295

(URL) https://hdl.handle.net/20.500.14094/81011295



# 鈴木 洋<sup>1\*</sup>・日出間 るり<sup>1</sup>

### 「工学研究科応用化学専攻

## キーワード: 微小液滴反応場、インクジェット、粘弾性流体、ノズル射出、着弾特性

1. はじめに

靴は人間の生活において重要なアイテムである にもかかわらず,個々に足の形や歩き方・走り方 が異なるために,フィットする靴の選定は容易で はない.そこで本プロジェクトでは個々にフィッ トするテーラーメイド型の靴生産を実現する方法 について検討している.また個個々の走り方を研 究することによって,走り方の矯正やより速く走 ることを可能にする靴を作ることも可能となる. その生産アイテムとして 3D プリンティング技術 が有望である.

筆者らは靴底 (アウターソール)の 3D プリンタ 開発に携わった.アウターソールに用いられる素 材として,耐摩耗性に優れた,ポリウレタンゴム が候補となったが,ポリウレタンゴムは高粘度で かつ熱可塑性を有しないので,ディスペンサーを 用いての直接的な 3D プリンタ造形が難しい.そこ で本プロジェクトでは,ポリウレタンの素材であ るポリアミンとイソシアネート (プレポリマーと 称す)を主剤とした2液を別々のノズルによって, インクジェット方式で射出し,基板上で衝突させ, 反応させることによって,ポリウレタンを生成さ せ,3D 造形を行う方法を考案した.これがリアク ティブ 3D プリンタである (Fig. 1).



2. 微小液滴反応場の反応挙動

Fig. 1 に示すように2液は別々のノズルから射 出され,基板上の液滴内で混合されて反応するの であるが,液滴のサイズが大きい場合には,2液 混合が効率的進まず,結果として,未反応物が残 留する.一方で液滴が微細であるほど分子拡散に よって混合が進行して反応し,より高速な3D造形 が可能となると予測される.本研究ではまずこの 微細液滴反応場における反応特性について実験的 に解明した.



Fig. 2 Reaction experiments of two-droplets



Fig. 3 Reaction length between droplets



Fig. 4 Maximum velocity on a droplet surface

Fig. 3 に静的に接触させた微細液滴の5分後の 反応界面の進行距離(すなわち反応領域)を示す. 図のように反応領域は,液滴量が少ない(液滴サ イズが小さい)ほど大きく,反応が素早く進行す ることがわかる.

Fig.4には液滴内で観察された液滴表面(液滴界面)の最大速度を示す.図より,液滴表面は,接触直後に急激に速度が上昇して,2液滴接触界面に液体が移動する.これは液滴界面で反応が進行

するにつれて,接触面における反応領域の表面張 力と,液滴の表面張力に差異が生じて,液滴表面 に流れが生じるためである.その最大速度は,液 滴量が小さいほど曲率が大きいので,大きくなる. このため,液滴サイズが小さいほど,2液滴の混 合速度が増加し,反応が素早く進行する.

3. ノズル射出挙動

ポリウレタンを生成させる2液はともに強い粘 弾性を示す流体である.したがって、ノズルから 射出されると、液は曳糸現象を生じさせ、液滴背 面にフィラメントと呼ばれる余分な液が付随して 射出される.さらに、このフィラメントはある条 件で分裂して、サテライト液滴と呼ばれる主液滴 とは別の液滴を生じさせる.これらのフィラメン トおよびサテライト液滴は、3Dプリンティング の精度を著しく低下させる.したがって粘弾性流 体におけるフィラメントおよびサテライト液滴の 生成条件を把握する必要がある.



Fig. 5 Filament length and satellite droplets

Newton 流体の場合には、液滴背面に生ずるフィ ラメント長さ L[m](Fig.5) は運動方程式を、 Papageorgiou<sup>1)</sup>のフィラメント切断に関する結果 を代入し、解析的に解くことによって以下のよう に記述されることを求めた.

$$\frac{L}{a} = 7.04Ca - 21.1Oh^2$$
(1)

ここで, a[m]はノズル先端径であり, Ca[·]および Oh[·]は以下で定義されるキャピラリー数およびオ ーネゾルゲ数である.

$$Ca = \frac{h_0 V_0}{S}, \qquad Oh = \frac{h_0}{\sqrt{rSa}}$$
(2)

ここで $\Box_0$ [Pa·s],  $V_0$ [m·s<sup>-1</sup>],  $\Box$ [N·m<sup>-1</sup>],  $\Box$ [kg·m<sup>-3</sup>] はそれぞれ液体のゼロせん断粘度,初期射出速度, 表面張力および密度である.キャピラリー数は粘 性力と表面張力の比であり,フィラメントの伸長 を支配する. ー方オーネゾルゲ数は動粘性と表面 張力の比であり,フィラメントを切断するファク ターである.

また粘弾性流体に関しては、オーネゾルゲ数およりワイセンベルグ数 WG[-]がフィラメントの伸長と切断に支配的となると考えられ、最小自乗法に

よってその係数を決定して,以下の式に従うとした.

$$\frac{L}{a} = 7.04Ca + 2.65Wi^{0.5}$$
ここで Wiは以下の定義である.
(3)

$$Wi = /\frac{2V_0}{a} \tag{4}$$

□[s]は粘弾性流体の特性を表す緩和時間である.

Fig. 6 に Newton 流体である水, エチレングリ コール(EG)50%水溶液, エタノール(Eth)/エチレン グルコール(EG)の 75:25 の混合溶液と粘弾性流体 であるポリエチレンオキシド(PEO), ポリアクリル 酸, ヒドロキシプロピルセルロース(HPC) のそれ ぞれ 0.001~0.05wt%, 0.06~0.2wt%および 0.1~ 0.5wt%の各水溶液と,本素材であるプレポリマー およびポリアミンの結果を上式(1)および(3)と比 較した結果を示す.また図には Newton 流体で実 験を行った, Jong ら<sup>20</sup>の結果を同時にしめしてい るいずれの結果も良好に一致していることがわか る.



#### Fig. 7 Satellite generation map

またサテライト液滴生成特性に関しては,実験の結果,以下のウェーバー数 Wer[-]とデボラ数 Der[-]に支配されることがわかった.

$$We_r = \frac{fV_0^2 a/2}{S}, \quad De_r = \frac{l}{\sqrt{rSa^3/8}}$$
 (5)

ウェーバー数は慣性力と表面張力の比であり, デボラ数は粘弾性流体の時間スケールと表面張力 の時間スケールの比である. Brat ら<sup>3)</sup>が検討した ように,ノズル半径を長さスケールとしている.

Fig. 7 にサテライト液滴の生成マップを示す. 図 中の Sin は単一液滴が生成された条件を, Sat はサ テライト液滴が生成された条件を示す. 本素材に 加えて,ポリエチレンオキシド(PEO)の 0.001wt% および 0.01wt%の水溶液の結果も同時に示した.

図に示すように,各素材とも高 Deaおよび低 Wea の場合に,サテライト液滴が発生しないことがわ かる.本研究ではこのことを踏まえて最適な射出 条件を精査し,高精度 3D プリンティングを実現し た.

4. 液滴の着弾挙動

液滴は着弾時に基板上に濡れ広がる.この挙動 を正確に把握することで,3D 造形速度が向上する と考えられる.



Fig. 8 Impinging droplets



 $<sup>^{1+13.5</sup>We^{0.5}exp[-4.28We^{0.072}Re^{-0.043}]-4.26x10^{-10}Ma}$  [-] Fig 9. Spread factors of impinging droplets.

Newton 流体に関しては, Toivakka<sup>4</sup>が以下の式 を提案している.

$$r_{s} = 1 + 13.5We^{0.5} \exp\left(-4.28We^{0.072} / Re^{-0.043}\right)$$
(6)

液滴径に対する最大濡れ広がり径の比(do/dmax)である.また We[-]はウエーバー数であり, Re[-]はレイノルズするである.それぞれ以下のように定義される.

$$We = \frac{rV_0^2 d_0}{h}, \quad Re = \frac{rV_0 d_0}{h}$$
(7)

ここで*□*[Pa・s]は衝突時の粘度である.また, Arora ら 5)は粘弾性流体に関しては以下のマッハ数 *Ma*[-]が支配的であるとした.

$$Ma = \sqrt{WiRe}$$

なお、マッハ数は弾性による圧縮効果を表す. 本研究では、粘弾性の濡れ広がりに対する影響 は線形であるとして、以下の式を提案した.

(8)

$$r_s = 1 + 13.5We^{0.5} \exp\left(-4.28We^{0.072} / Re^{-0.043}\right) - 4.26 \cdot 10^{-10} Ma$$
(9)

Fig. 9に結果を示す. Newton 流体である水, グ リセリン(Gl)66%水溶液, エタノール(Eth)/エチ レングリコール(EG)75:25 の混合溶液およびエチ レングリコール 50%水溶液の結果と, ポリエチレ ンオキシド(PEO), ポリアクリル酸(PAA)およびヒ ドロキシプロピルセルロース(HPC) のそれぞれ 0.001~0.05wt%, 0.06~0.2wt%および 0.1~ 0.5wt%の水溶液の結果を, ポリアミンの結果と同 時にまとめて示してある. なお, Newton 流体では マッハ数がゼロとなるので, 式(9)は式(6)と一致す る.

図のように, Newton 流体および粘弾性流体の濡 れ広がりは,式(9)で良好に表現されることがわか る.この知見をもとに,3D 造形ピッチを設計し, ポリウレタンラバー部の成形速度を24時間/足と することが可能となった.

#### 5. おわりに

本稿では、ポリウレタンラバーを生成させるリ アクティブ3Dプリンタにおける微細液滴反応場 の反応特性、ノズル射出挙動および液滴着弾挙動 に関する成果について概説した.

#### 謝辞

本研究は内閣府戦略的イノベーション創造プロ グラム(SIP)「リアクティブ 3D プリンタによるテ ーラーメイドラバー精勤の設計生産と社会経済的 な価値共創に関する研究開発」の助成によって行 われた.ここに謝意を表す.

#### References

1) Papageorgiou, D.T., "On the breakup of viscous liquid threads," Phys Fluid, 7, 1529-1544, (1995).

2) Jang, D., D. Kim, J. Moon, "Influence of fluid physical properties on ink-jet printability," Langmiur, 25, 2629-2635, (2009).

Bhat, P.P., S. Appathurai, M.T. Harris,
M. Pasquali, G.H. McKinley, O.A. Basaran,
"Formation of beads-on-a-string structures during break-up of viscoelastic filaments,"
Nature Phys., 6, 625-631, (2010).

4) Toivakka, M., "Numerical investigation of droplet impact spreading in spray coating of paper," Proc. TAPPI Adv. Coating Fund. Sym., 2003, TAPPI Press, USA.

5) Arora, S., J.-M. Fromental, S. Mora, Ty Phou, L. Ramos, C. Ligoure, Impact of beads and drops on a repellent solid surface: A unified description," Phy. Rev. Lett., 120, (2018), #148003.